

FendtONE onboard wersja oprogramowania listopad 2026 r.

Listopad 2026

Przegląd aktualizacji oprogramowania FendtONE



Jak mogę sprawdzić aktualną wersję oprogramowania na terminalu FendtONE?

CEA2:
Wersja architektury elektronicznej

26:
rok 2026

List.:
Miesiąc wydania (listopad)

C11.01:
Kolejny identyfikator wersji oprogramowania pojazdu

Stanowisko pracy kierowcy FendtONE

Dostępne od: listopada 2026 r.

FENDT

Ważne wskazówki do aktualizacji oprogramowania z listopada 2026

Indywidualne profile oświetlenia

W trakcie aktualizacji wersji oprogramowania z czerwca 2026 lub wcześniejszej, indywidualne profile oświetlenia zostają jeden raz cofnięte do standardowych ustawień Fendt. Przed rozpoczęciem aktualizacji zanotuj istniejące profile oświetlenia lub wykonaj ich zdjęcia. Po aktualizacji ponownie utwórz profile i zapisz je.

Ustawienia cienienia opon w profilach pracy

W przypadku aktualizacji z wersji oprogramowania z czerwca 2024 r. lub starszej wartości ciśnienia w oponach zapisane w profilach pracy będą teraz ustawiane na wartości domyślne: 1,6 bara dla pracy w polu i 1,8 bara dla jazdy drogowej, zamiast dotychczasowej wartości minimalnej 0,4 bara. Ostrzeżenie TPC-516098-0 informuje kierowcę, że nie udało się prawidłowo pobrać wartości ciśnienia w oponach. Jeśli pojawi się to ostrzeżenie, należy ustawić wymagane wartości ciśnienia w oponach w aktywnym profilu pracy i ponownie zapisać ten profil.

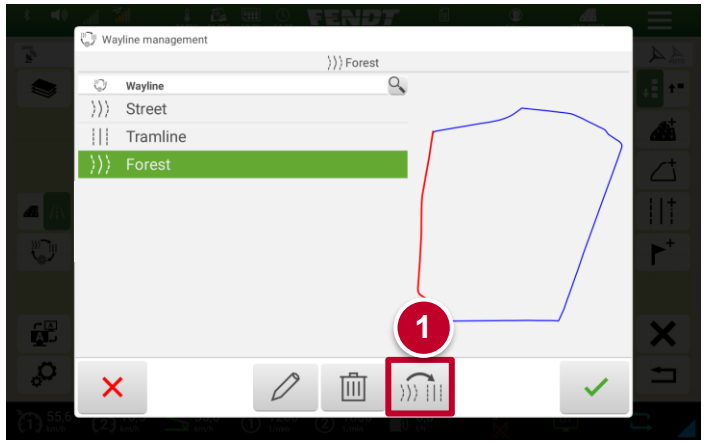


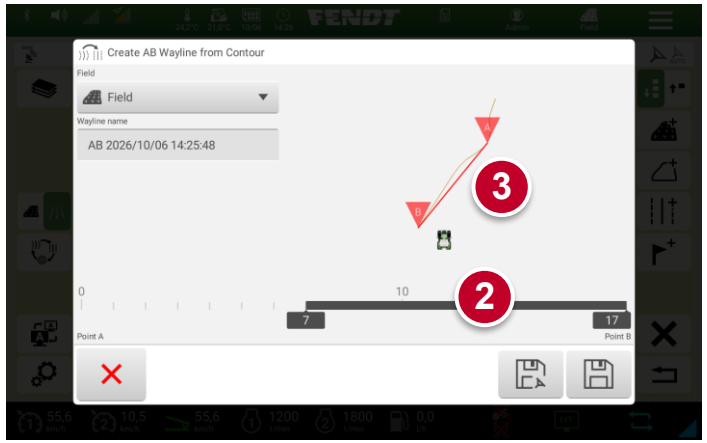
System prowadzenia pojazdu Fendt:

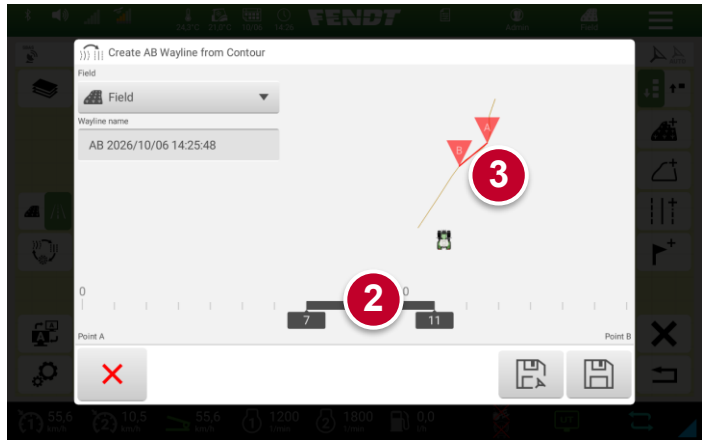
Innowacje i ulepszenia

System prowadzenia pojazdu (1)

Tworzenie AB z konturów segmentów







Listopad 2026

Do tej pory nie była możliwa zamiana segment konturów w proste linie AB. Wraz z aktualizacją oprogramowania w listopadzie 2026 r. możliwe będzie tworzenie prostej linii AB (1) na podstawie istniejącego segmentu konturu. Linia ta jest obliczana na podstawie wybranego segmentu konturu. Za pomocą suwaka (2) można określić punkt początkowy i końcowy (3) wybranego odcinka. Nowo utworzona linia może być następnie wykorzystywana tak samo jak każda inna linia AB.

Dzięki temu istniejące kontury można łatwo wykorzystać jako podstawę do wyznaczania prostych linii toru, bez konieczności manualnego wyznaczania nowej linii AB podczas przejazdu. Jest to szczególnie przydatne na przykład wtedy, gdy linie toru utworzone na podstawie granic mają niewielką krzywiznę. W ten sposób można je automatycznie wyprostować.

System prowadzenia pojazdu (2)

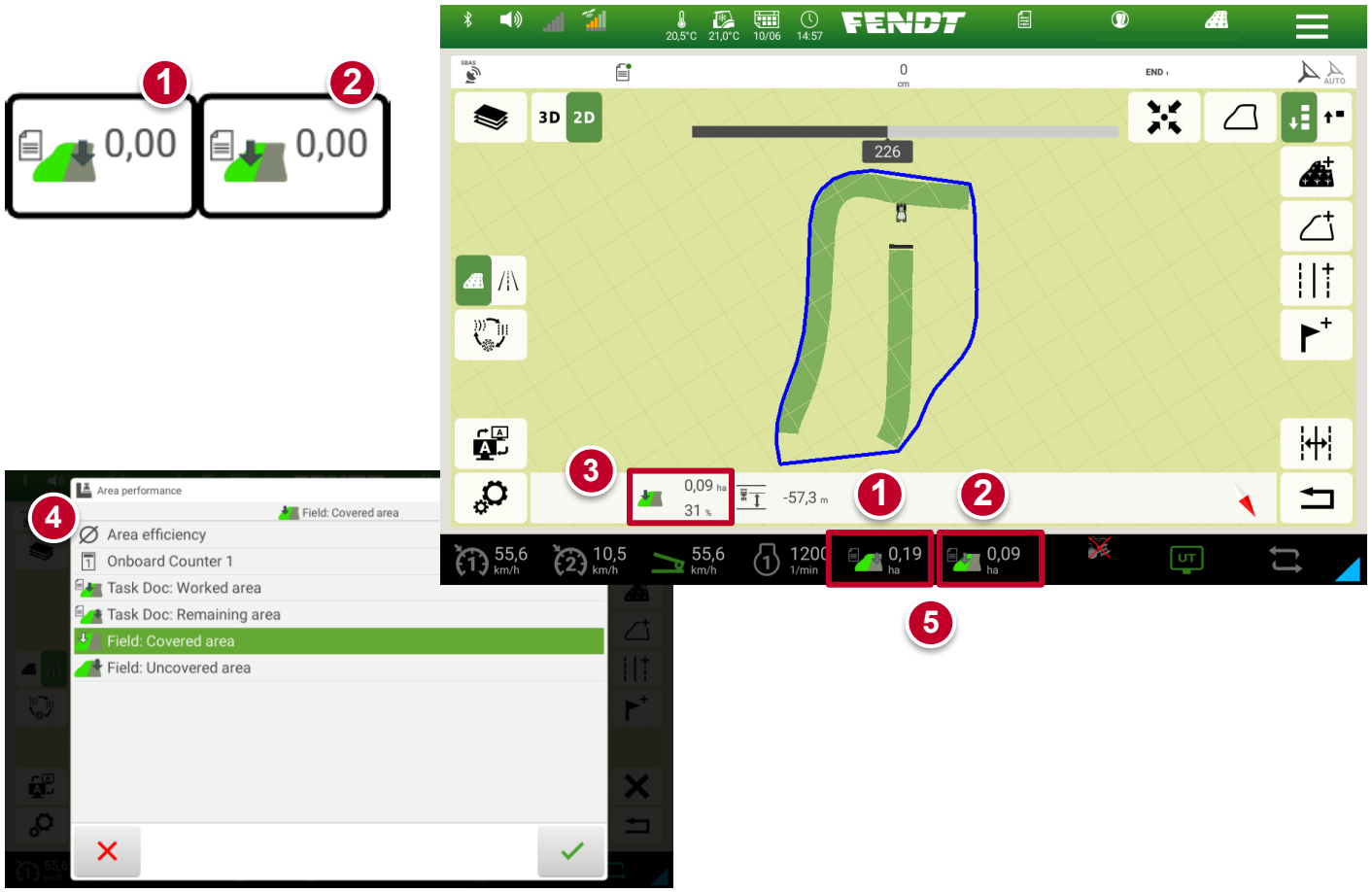
Zoptymalizowany kalkulator powierzchni

Listopad 2026

Podczas obliczania poddanej uprawie powierzchni pola od aktualizacji z listopada 2026 nie będą już uwzględniane obszary nakładania się przejazdów.

- Nowe liczniki pokazują już obrobione (2) (strzałka wskazuje na już obrobioną, zieloną powierzchnię) i jeszcze nieobrobioną powierzchnię (strzałka 1 wskazuje na szarą powierzchnię).
- Liczniki można dodać (4) do paska statusu na mapie (3).
- (5) Liczniki można dodać do paska dolnego terminala w menedżerze zadań OK (Belegungsmanager).

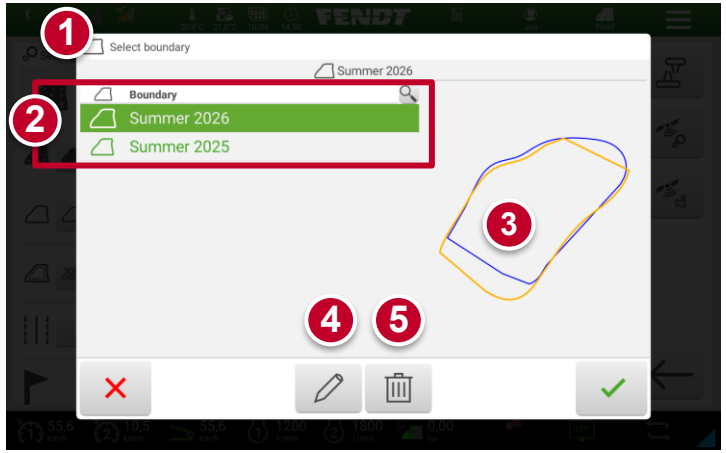
Dzięki temu kierowca dysponuje przejrzystym przeglądem rzeczywistego zaawansowania prac (w hektarach lub procentach już obrobionej powierzchni) na polu, niezależnie od nakładania się przejazdów. Wartości wyświetlane na mapie (3) odnoszą się do aktualnie wybranej warstwy. W stopce terminala (5) wyświetlana jest całkowita obrobiona powierzchnia, niezależnie od aktualnie wyświetlanej warstwy, dlatego wartości te mogą się od siebie różnić.



System prowadzenia pojazdu (3)

Wiele granic pola na pole (Multiple Field Boundaries)

Listopad 2026



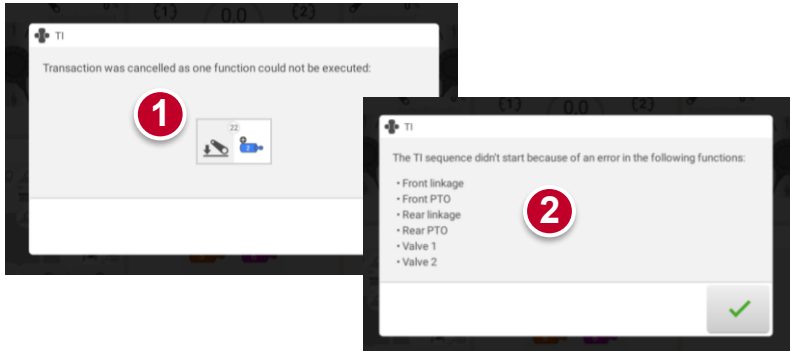
Do tej pory dla jednego pola można było zapisać tylko jedną granicę pola. Od aktualizacji oprogramowania z listopada 2026 r. możliwe będzie zapisywanie wielu granic dla tego samego pola, przy czym aktywna może być zawsze tylko jedna granica. Dzięki temu można na przykład podzielić pole na części przeznaczone pod różne uprawy lub odmiany w trakcie jednego sezonu. Zarządzanie kilkoma obszarami kołowymi w obrębie jednego pola lub tymczasowo wyłączonymi z użytkowania fragmentami pola jest wygodniejsze.

- W punkcie „Wybierz granicę pola“ (1) prezentowane są wszystkie dostępne granice (2) wybranego pola. Wybraną granicę (na zielonym tle) można aktywować, zmienić jej nazwę (4) lub skasować (5).
- (3) Przegląd pokazuje wszystkie zapisane granice pól i uwypukla aktualnie wybraną granicę (kolorem pomarańczowym).
- Nie można jednoczesnej pokazać ani aktywować kilku granic pól. Automatyczne rozpoznawanie pola następuje przy wybranej granicy pola.

Dzięki temu rozszerzeniu funkcji można elastyczniej zarządzać użytkowanymi w różny sposób, częściowymi powierzchniami pola, bez konieczności definiowaniu w tym celu osobnych pól.

FendtONE offboard umożliwi także (od początku roku 2027) wybór wielu granic dla jednego pola. Do tego momentu, wraz z jednym polem, będzie przysyłana ostatnio zaznaczona linia pola.

Szczegółowy komunikat błędu - sekwencje TeachIn



Listopad 2026

Dotychczas, jeśli wykonanie funkcji TeachIn było niemożliwe, system generował jedynie ogólny komunikat błędu. Od aktualizacji oprogramowania w listopadzie 2026 roku komunikaty o błędach zawierają szczegółowe informacje o ich przyczynie.

1. **Funkcji nie można było wykonać:** Ten komunikat wskazuje dokładny krok sekwencji TI, na którym wystąpił problem.
2. **Nie można było uruchomić sekwencji TI:** Komunikat informuje, które funkcje wykazują aktualnie błąd. Dynamiczna lista zawiera wyłącznie funkcje, które w danym momencie działają nieprawidłowo.

Dzięki temu można szybciej identyfikować błędy i precyzyjniej dopasowywać sekwencje.



Układ sterowania maszyną (ISOBUS):

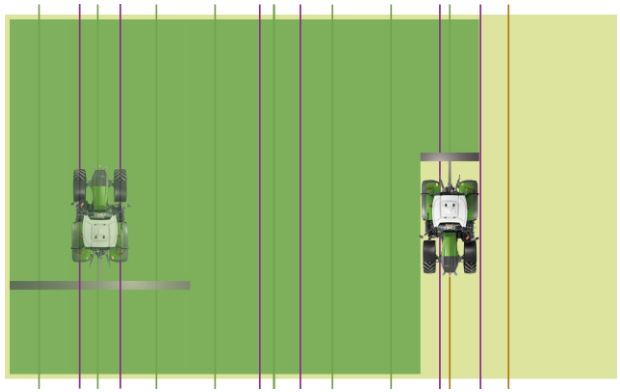
Innowacje i ulepszenia

FENDT

Sterowanie maszyną (1)

Kontrola sekcji | TRACK generacja 1





Listopad 2026

TRACK pozwala na obliczanie ścieżek technologicznych niezależnie od szerokości roboczych siewnika i maszyny do pielęgnacji upraw. Jest to możliwe, jeśli zarówno ciągnik, jak i element roboczy obsługują w ISOBUS z funkcją TRACK. Dzięki dodatkowym informacjom przekazywanym przez ciągnik obliczanie ścieżek technologicznych w maszynie roboczej zostaje rozszerzone i staje się bardziej elastyczne. Można na przykład pomijać przejazdy bez zakłócania wzoru ścieżek technologicznych. Nie ma już zatem konieczności precyzyjnego poruszania się ślad po śladzie. TRACK łączy w sobie dotychczasowe funkcje Tramline Control Level 1 i 2 i bazuje na funkcji Tramline Control Level 1 dostępnej od listopada 2025 roku.

Nowość: Parametry TRACK mogą być dopasowywane i zarządzane tylko bezpośrednio na terminalu ciągnika.

Kolejną zaletą TRACK jest możliwość rozpoczęcia planowania ścieżek technologicznych od połowy szerokości roboczej. Jest to szczególnie przydatne w przypadku siewników, które nie umożliwiają wyłączania sekcji ścieżek technologicznych (1) poza osią symetrii maszyny. Dzięki temu można wykorzystywać efektywnie także zestawy składające się z siewnika i opryskiwacza do ochrony roślin o różnych szerokościach roboczych.

ISOBUS

Listopad 2026

Dzięki podstawowemu pakietowi sterowania maszyną ISOBUS obsługa elementów roboczych jest prosta i intuicyjna. Połączenie pomiędzy terminalem (ciągnika) a elementem roboczym odbywa się za pośrednictwem gniazda umieszczonego z tyłu lub z przodu ciągnika, i umożliwia sterowanie elementami roboczymi różnych producentów.

Aktualizacja oprogramowania z listopada 2026 r. rozbuduje terminal uniwersalny (UT) pod względem graficznym i funkcjonalnym. Wartości elementów roboczych będą mogły być aktualizowane również wtedy, gdy dane urządzenie nie jest aktualnie w centrum uwagi.

Aby korzystać z tej funkcji, element roboczy musi również obsługiwać odpowiednią certyfikację AEF UT Gen 3.

Sterowanie maszyną (2)

TIM | Redukcja minimalne prędkości

Listopad 2026

Wraz z aktualizacją oprogramowania w listopadzie 2026 r. zmniejszona została minimalna prędkość dla prac z TIM z 0,3 km/h na 0,1 km/h. Dzięki temu umożliwiono stosowanie elementów roboczych, które wymagają bardzo niskiej prędkości pracy, na przykład wypalarki chwastów w techniką laserową.



Agronomia:

Ulepszenia

Agronomia (1)

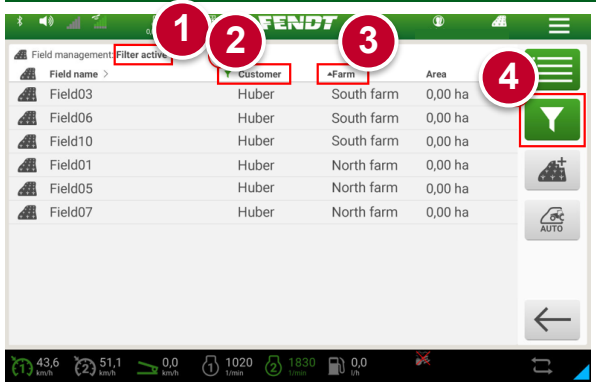
Dane pól KML

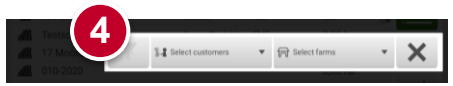
Listopad 2026

Dane pól KML nie są już obsługiwane na ciągnikach FendtONE. Do wymiany i wizualizacji danych polowych dostępne są następujące możliwości:

- Pomiędzy maszynami FendtONE można eksportować i importować dane polowe w formacie ISOXML.
- Dane polowe można wizualizować za pośrednictwem FendtONE offboard lub innych systemów zarządzania gospodarstwem (FMIS).
- W przypadku ciągników wyposażonych w 7-calowy Varioterminal, obsługujących wyłącznie format KML, pliki ISOXML można konwertować do formatu KML za pomocą konwertera danych polowych dostępnego w FendtONE offboard.

Funkcje filtrowania i sortowania dla pól





Listopad 2026

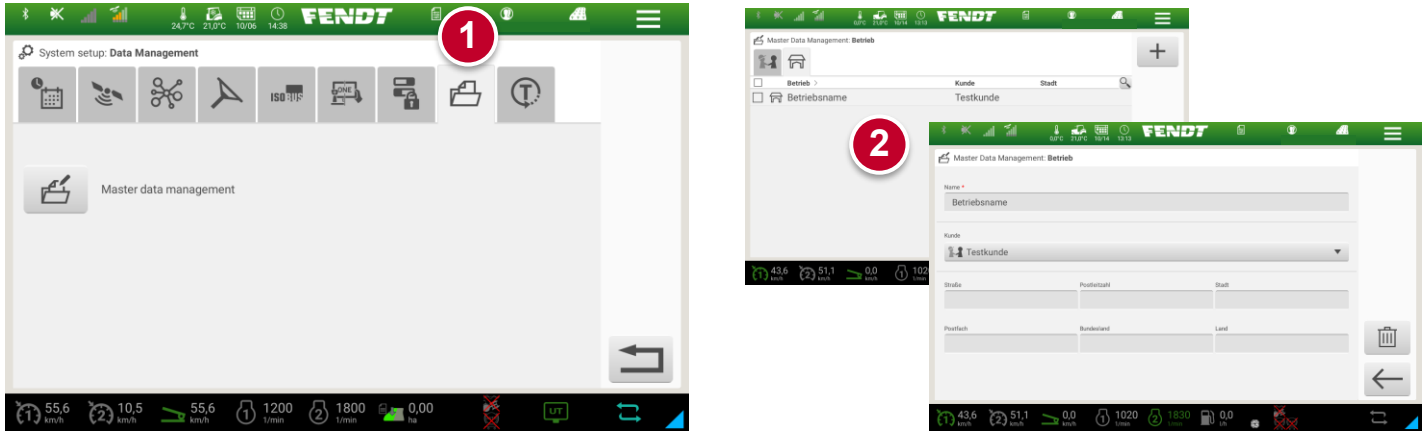
Do tej pory nie było możliwe filtrowanie pól w bazie danych terminala według gospodarstwa lub klienta. W nowej wersji oprogramowania dostępne będą funkcje filtrowania:

- Wyświetlane są aktywne filtry (1).
- Pola można filtrować według klienta (2) i/lub gospodarstwa (3).
- Dodatkowo można sortować pola według różnych kryteriów, takich jak klient i gospodarstwo (4).

W taki sposób można szybciej znaleźć dane pola i efektywniej przeszukiwać bazy danych polowych.

Agronomia (2)

Master Data Management



Listopad 2026

Do tej pory dane zakładów, pól i klientów były zarządzane w różnych miejscach terminala. W nowej wersji oprogramowania informacjami tymi można zarządzać centralnie na jednej wspólnej stronie (1) oraz wiązać je ze sobą.

Przykładowo, umożliwia to przypisanie klienta do pola (2).



Stanowisko pracy kierowcy FendtONE:

Ulepszenia

FENDT

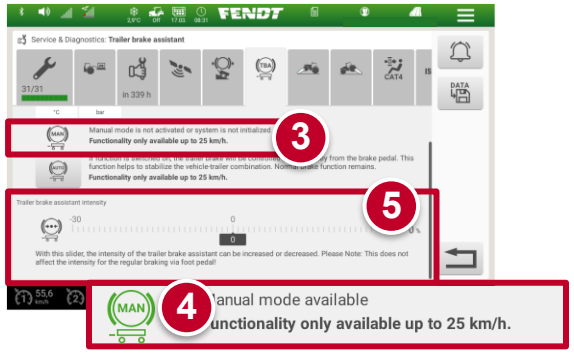
Enabler (1)

Tryb ręczny | Dalszy rozwój asystenta hamowania przyczepy (TBA)









Listopad 2026

Znany już asystent hamowania przyczepy Fendt (TBA = Trailer Brake Assistant) stabilizuje zestaw z pneumatycznie hamowaną przyczepą w krytycznych sytuacjach. W tym celu czujniki w ciągniku rejestrują pchanie ciągnika przez przyczepę i, w razie potrzeby, hamują przyczepą niezależnie od ciągnika, aby utrzymać zestaw w linii prostej. Układ regulacji funkcjonuje dla prędkości do maksymalnie 25 km/h, zapewniając większe bezpieczeństwo zestawu na drodze oraz w terenie pagórkowatym.

W udoskonalonej wersji od listopada 2026 r. można teraz wybrać dwa tryby jazdy:

1. W **trybie automatycznym** TBA monitoruje ciągle pchanie ciągnika przez przyczepę i interweniuje w razie potrzeby. Odpowiada to dotychczasowemu zakresowi.
2. W **trybie ręcznym** kierowca wybiera stałe ciśnienie 1,6 bara, naciskając dowolnie przypisywany przycisk. W zależności od preferowanej formy obsługi kierowca może wybrać sterowanie pojazdem za pomocą joysticka 3L, joysticka wielofunkcyjnego (1) lub modułu liniowego (2). Wówczas steruje on ciśnieniem hamowania przyczepy za pośrednictwem działającego proporcjonalnie elementu sterującego i może zwiększyć siłę hamowania poprzez sterowanie ciśnieniem hamowania do 4,4 bara
3. W **trybie ręcznym kierowca może przełączać się między hamulcem zasadniczym a aktywnym wyprzedzającym działaniem TBA** i korzystać z TBA zgodnie z potrzebą, na przykład bezpośrednio przed ostrymi zakrętami.

Po przypisaniu funkcji do elementu obsługowego na wielofunkcyjnym podłokietniku symbol (3) trybu ręcznego będzie wyświetlany w kolorze zielonym (4).

Wydajność hamowania asystenta hamowania przyczepy Trailer Brake Assistance można regulować, zarówno w trybie automatycznym, jak i ręcznym, za pomocą suwaka (5), który znajduje się w dolnej części ekranu terminala.

Bardziej rozwinięta wersja asystenta hamowania przyczepy TBA jest oferowana dla nowych maszyn. W już eksploatowanych maszynach wyposażonych w system TBA, należących do serii 300 Gen5, 500 Gen4, 600, 700 Gen7.1 i 800 Gen5, funkcja ta będzie dostępna bez dodatkowych opłat w ramach aktualizacji oprogramowania w listopadzie 2026 r.

Enabler (2)

Kalibracja podnośnika przedniego i tylnego

Listopad 2026

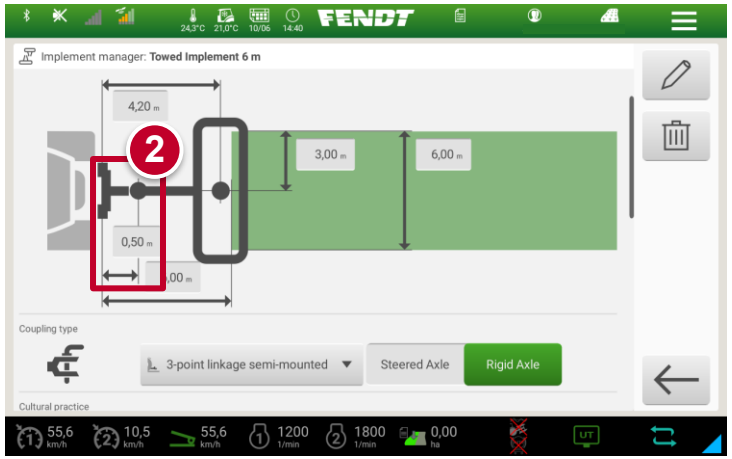
W ciągnikach wyposażonych w przedni i/lub tylny podnośnik o działaniu dwustronnym z zaworami regulacji ciśnienia, w terminalu dostępna będzie nowa funkcja kalibracji. Podczas kalibracji zawór regulacji ciśnienia i czujniki ciśnienia zostaną do siebie wzajemnie dopasowane.

Kalibrację tę należy przeprowadzić, gdy występują błędy wiarygodności pomiaru ciśnienia w podnośniku lub gdy jego działanie odbiega od ustawień w terminalu.

Kalibracja kompensuje tolerancje i rozbieżności pomiędzy zaworem regulacji ciśnienia a czujnikami ciśnienia.

Układy wyposażone w zawory ograniczające ciśnienie nie są obsługiwane.

Rozszerzenie menedżera urządzeń | Przesunięcie punktu obrotu





Listopad 2026

Niektóre elementy robocze posiadają punkt obrotu położony za punktem sprzężenia ciągnika (1). W celu dokładniejszej rejestracji powierzchni roboczej, a tym samym optymalizacji działania funkcji automatycznego sterowania szerokościami częściowymi (Section Control), w aktualizacji oprogramowania z listopada 2026 r. menedżer narzędzi zostanie rozszerzony.

Zamiast punktu zaczepienia ciągnika podczas obliczania powierzchni roboczej uwzględniany będzie rzeczywisty punkt obrotu elementu roboczego. Przesunięcie punktu obrotu można wyświetlać i edytować w menedżerze narzędzi (2).

W elementach roboczych obsługujących standard ISOBUS informacja ta będzie przekazywana automatycznie, o ile będzie dostępna. Przesunięcie będzie automatycznie uwzględniana na mapie torów jazdy oraz w funkcjach systemu prowadzenia pojazdu, włącznie z systemem zarządzania uwrociami.

Enabler (3)

Pulpit nawigacyjny - zrzuty ekranu



Listopad 2026

Dotychczas trzykrotne naciśnięcie i przytrzymanie przez trzy sekundy przycisku „Przełącz terminal” powodowało wykonanie zrzutów ekranu terminala w podłokietniku oraz terminala dachowego. Wraz z aktualizacją oprogramowania w listopadzie 2026 r. funkcja ta zostanie rozszerzona o możliwość wykonywania zrzutu ekranu pulpitu nawigacyjnego.

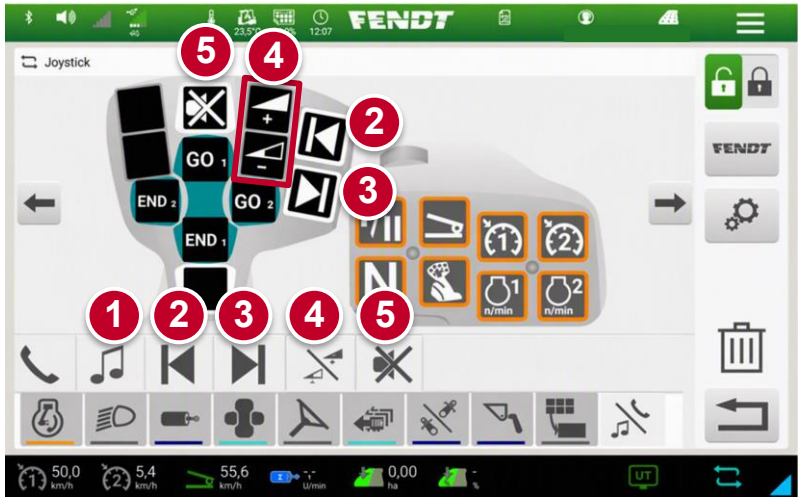
Dowolnie przypisywane przyciski | Infotainment

Listopad 2026

W menedżerze zadań OK (Belegungsmanager) można przyporządkować dowolnie przypisywane przyciski do funkcji Infotainment. Dzięki temu często używane funkcje będą dostępne bezpośrednio, bez potrzeby otwierania odpowiedniej strony na terminalu.

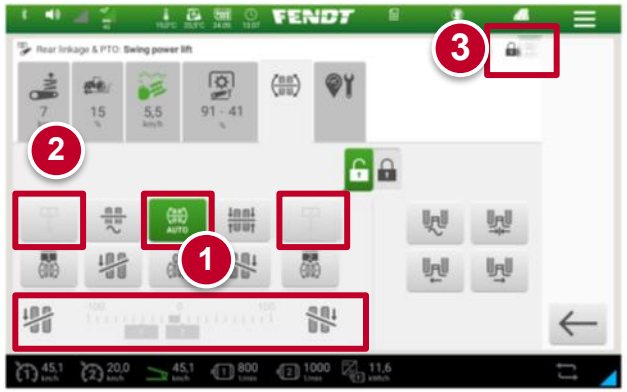
(1) Bezpośrednie otwieranie strony multimediów
(2) Poprzedni utwór
(3) Następny utwór
(4) Regulacja głośności
Regulację głośności można przypisać do pary przycisków lub liniowego elementu sterującego, np. przełącznika kołyskowego. Na ilustracji przedstawiono przykładowe przypisanie funkcji do przełącznika kołyskowego:
- Ustawienie przełącznika w górę → głośniej
- Ustawienie przełącznika w dół → ciszej
- Ustawienie przełącznika w dolnym położeniu z zatrzaskiem → wyciszenie

(5) Wyciszenie



Enabler (4)

Automatyczne dopasowanie nachylenia

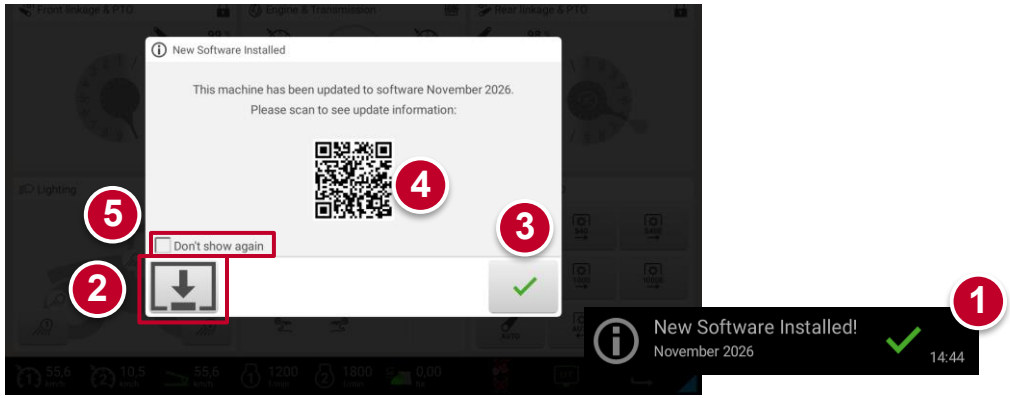


Listopad 2026 (tylko dla 200 V/F)

Dotychczas nachylenie podnośnika wahliwego było dopasowywane ręcznie do nachylenia zbocza. W nowej wersji oprogramowania po aktywacji funkcji (1) nachylenie jest dopasowywane automatycznie na podstawie danych z czujnika żyroskopowego. Po włączeniu automatycznego dopasowania nachylenia funkcja pamięci zostaje wyłączona (przyciski są zaszarzone) (2). Wskaźnik stanu (3) informuje, czy automatyczne dopasowanie nachylenia jest aktywne.

Automatyczne dopasowanie nachylenia odciąża kierowcę podczas pracy w terenie pagórkowatym.

Wyskakujące okno po aktualizacji oprogramowania



Listopad 2026

Po zainstalowaniu nowej aktualizacji oprogramowania w maszynie FendtONE w dolnym pasku terminala pojawia się powiadomienie (1). Po jego kliknięciu otworzy się wyskakujące okienko z informacjami o aktualizacji. Można je zminimalizować (2),a przy kolejnym uruchomieniu maszyny pojawi się ponownie (3). Za pomocą kodu QR (4) można przejść do strony poświęconej aktualizacjom oprogramowania w serwisie fendt.com.

Powiadomienie będzie pojawiać się po każdym nowym uruchomieniu maszyny, aż do wybrania opcji „Nie wyświetlaj ponownie” (5).

Dzięki nowemu wyskakującemu okienku kierowcy będą bezpośrednio informowani o ulepszeniach i nowych funkcjach dostępnych w maszynie. Pozwoli im to szybciej zapoznać się z wprowadzonymi zmianami i korzystać celowo z nowych możliwości.



Więcej informacji pod:

www.fendt.com